

DOI: 10.11779/CJGE202206005

路基模量沿深度非均匀分布沥青路面动力解析解

范海山, 张军辉*, 郑健龙

(长沙理工大学公路养护技术国家工程实验室, 湖南 长沙 410114)

摘要: 推导了落锤式弯沉仪(FWD)荷载作用下考虑路面结构黏弹性、横观各向同性、层间连续条件以及路基模量沿深度方向非均匀分布的沥青路面动力响应解析解。首先, 在考虑横观各向同性轴对称动力基本方程基础上, 借助 Hankel-Laplace 积分变换建立了路面结构部分的常系数常微分方程组以及路基结构部分的变系数常微分方程组; 然后, 应用 Frobenius 法以及刚度矩阵法获得了沥青路面动力响应解析解, 并编制数值计算程序; 最后, 结合 ABAQUS 有限元结果以及文献对比验证了解析解的可靠性, 并就路面结构以及路基结构参数进行讨论。结果表明, 路面结构中的层间接触条件和横观各向同性能对弯沉产生显著影响, 同时路基模量沿深度的非均匀分布对弯沉的影响也不容忽视, 建议在实际的 FWD 道路检测以及路面力学分析中给予充分考虑。

关键词: 层状体系; 解析解; 非均匀分布; 层间接触; 横观各向同性

中图分类号: TU416

文献标识码: A

文章编号: 1000-4548(2022)06-1016-11

作者简介: 范海山(1996—), 男, 湖南长沙人, 博士研究生, 主要从事路面力学、道路无损检测方面的研究。E-mail: fanhaishan@stu.csust.edu.cn。

Analytical solution for dynamic response of asphalt pavement with subgrade modulus varying with depth

FAN Hai-shan, ZHANG Jun-hui, ZHENG Jian-long

(National Engineering Laboratory of Highway Maintenance Technology, Changsha University of Science and Technology, Changsha 410114, China)

Abstract: The analytical solution for the dynamic response of asphalt pavement under falling weight deflectometer (FWD) load is obtained considering the viscoelasticity, transverse isotropy, interlayer contact and non-uniform distribution of subgrade modulus along depth. Firstly, based on the transversely isotropic axisymmetric dynamic equations, the constant coefficient ordinary differential equations for pavement structure and the variable coefficient ordinary differential equations for subgrade are established through the Hankel-Laplace transform. Then, combined with the Frobenius method and the stiffness matrix method, the analytical solution of dynamic response for the asphalt pavement is obtained, and the numerical program is also compiled. Then, the reliability of analytical solution is verified by comparison and the results of finite element method. Finally, the influences of interlayer condition, modulus ratio and distribution of subgrade modulus on the road deflection are analyzed. The results show that the interlayer contact and transverse isotropy in the pavement structure have a significant impact on the road deflection. The influences of the subgrade modulus distribution along depth also cannot be ignored. It is suggested that the above characteristics of pavement structure and subgrade should be fully considered in the FWD tests and mechanical analysis of the pavement.

Key words: layered system; analytical solution; non-uniform distribution; interlayer contact; transverse isotropy

0 引言

目前, 落锤式弯沉仪(FWD)是应用最为广泛的路面结构快速无损检测手段之一, 而层状弹性静力体系仍是 FWD 测试中最为常用的力学模型。在该模型中, 路面结构被简化为各向同性且完全连续的弹性层状体系^[1]。现有研究表明, 由于现场碾压成型的施工方式以及各结构层材料的差异, 路面结构存在明显的

横观各向同性以及非连续层间接触状态^[2-3]。除此之外, 由于路基土具有较为明显的应力、湿度依赖特性, 路基模量还存在着显著的空间非均匀分布特征。由此可见, 原有层状弹性体系理论难以真实反映沥青路面

基金项目: 国家重大科研仪器设备研制项目(51927814); 国家杰出青年科学基金项目(52025085); 国家自然科学基金面上项目(51878078)
收稿日期: 2020-04-06

*通信作者(E-mail: zjhseu@csust.edu.cn)

的力学行为, 有必要在 FWD 检测中综合考虑沥青路面的黏弹性、横观各向同性、层间连续条件, 以及路基模量的非均匀分布特征。

路面材料方面, Wang 等^[4]结合沥青混合料三轴试验, 得出沥青层水平模量仅为竖向模量的 20%~50%。类似的, Tutumluer 等^[5]通过试验得出粒料类材料的水平与竖向的模量比为 0.03~0.21。进而, 不少学者针对这种特征开展了理论研究。Al-Qadi 等^[6]研究了碎石基层材料横观各向同性特性对路面结构动力响应的影响, 结果表明考虑粒料类基层的横观各向同性特性可以更准确地计算路面力学响应。董泽蛟等^[7]对比了移动荷载作用下各向同性以及横观各向同性路面结构应变场, 结果显示基于各向同性的路面设计会低估永久变形和应变。Yan 等^[8]结合解析层元法推导了考虑横观各向同性的路面结构动力响应解析解, 表明横观各向同性对路表弯沉盆具有明显的影响。Ai 等^[9-10]推导了简谐荷载作用下横观各向同性多层介质动力响应解析解, 计算结果表明在移动或原位荷载作用下横观各向同性均能对竖向位移产生显著影响。另外, 路面结构层间接触条件也是不可忽略的因素。Mousa 等^[11]在对路面现场芯样进行分析后发现, 现有服役阶段路面结构层间大多处于半接触状态。冉武平等^[12]指出, 层间黏接力不足可引起沥青面层的寿命衰减 40%~80%。颜可珍等^[13]通过对比不同层间接触状态下的路面结构应力响应, 发现层间接触状况对路表弯沉、沥青层层底拉应变以及基层层底竖向应变均有较大影响。Jiang 等^[14]研究了面层-基层、基层-底基层层间接触状态对路面结构寿命的影响, 指出层间条件对柔性基层沥青路面寿命的影响要大于荷载分布。

路基材料方面, 许多研究表明路基材料具有明显的非线性特征^[15-16]。Wang 等^[17]和 Li 等^[18]在 NCHRP 1-28A 三参数模型基础上, 开发了考虑基层和路基材料非线性的路面结构有限元计算方法, 并结合 ANN-GA 算法开展了路面非线性参数反演研究。Zhang 等^[19-20]和 Peng 等^[21]通过大量华南黏土的动三轴试验以及土水特征曲线结果, 建立了考虑湿度和应力依赖的路基土动回弹模量预估模型, 开发了路基非线性有限元计算方法, 并结合南昌实际气候开展数值计算, 指出路基结构动回弹模量具有显著的时空非均匀分布特征。Muho 等^[22]在平面应变假设基础上, 推导了考虑路基剪切模量沿深度方向非均匀分布的动力响应解析解, 并就不同的路基剪切模量分布开展计算, 表明剪切模量的非均匀分布对路表弯沉具有较大影响。

当前, 路面结构力学响应计算主要分为有限元法和解析解法。有限元法对复杂边界条件和本构关系具有良好的适应性, 被广泛应用于材料非线性、多物理

场耦合计算^[23-24]。相比有限元法, 解析解是一种计算精度高、速度快的求解方法。随着路面力学解析解的长足发展, 路面结构中存在的黏弹性^[25]、横观各向同性^[26-27]甚至复杂层间条件^[28]等因素被相继考虑。但当前尚无全面考虑材料黏弹性、横观各向同性、层间接触条件以及路基模量沿深度非均匀分布等因素的沥青路面结构动力响应解析计算方法。为此, 本文主要就 FWD 荷载作用下的路面结构动力响应解析解开展研究。首先, 基于状态空间法以及刚度矩阵法获得了考虑以上特征的沥青路面动力响应解析解; 然后, 应用 ABAQUS 以及文献对比验证了解析解的准确性; 最后, 分析了路面及路基结构参数对路表弯沉的影响。

1 多层动力体系构建

如图 1(a) 所示, 将 FWD 作用下的路面结构简化为一轴对称 N 层层状半空间体系, 其每一层层底坐标分别为 z_1, z_2, \dots 。其中第 1 层—第 $N-1$ 层为考虑材料横观各向同性以及层间条件的路面结构, 第 N 层为考虑模量非均匀分布的半空间路基。如图 1(b) 所示, 参考 Vrettos^[29-30]对关于各类颗粒土质模量非均匀分布的研究, 采用下式表征路基竖向模量沿竖向的分布规律:

$$E_{vN}(z) = E_{v0} + (E_{v\infty} - E_{v0})(1 - e^{-\alpha z}), \quad (1)$$

式中, $E_{vN}(z)$ 为路基竖向模量沿深度方向的表达式, E_{v0} 为路基顶面模量, $E_{v\infty}$ 为无限远处模量, $E_{v\infty} > E_{v0}$, α 为描述模量沿深度渐变速度的无量纲系数, e 为自然常数, $e \approx 2.718$, z 为距离路基顶面的垂直距离。

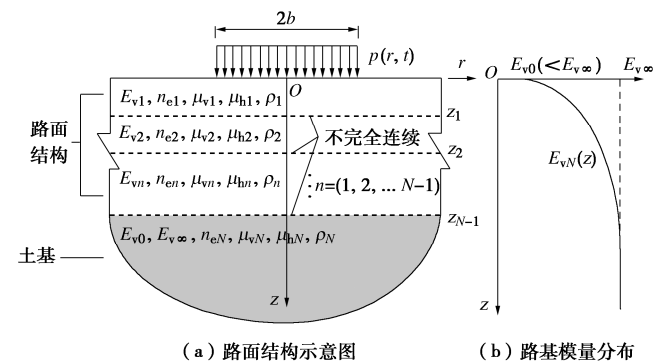


图 1 沥青路面力学模型

Fig. 1 Mechanical model for asphalt pavement

1.1 基本方程

柱坐标系下动力平衡方程为

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial z} + \frac{\sigma_r - \sigma_\theta}{r} &= \rho \frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2} \\ \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial r} + \frac{\tau_{rz}}{r} &= \rho \frac{\partial^2 u_z}{\partial t^2} \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

式中 $\sigma_r, \sigma_\theta, \sigma_z, \tau_{rz}$ 为径向、环向、竖向和切向应力分量; r, z 为距离坐标原点的水平和垂直距离;

ρ 为密度; u_r , u_z 为水平以及垂直方向位移; t 为时间。考虑到路基竖向模量 E_v 为关于 z 的函数, 对柱坐标系下物理方程进行如下改写:

$$\begin{bmatrix} \sigma_r \\ \sigma_\theta \\ \sigma_z \\ \tau_{zr} \end{bmatrix} = E_v \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & 0 \\ C_{12} & C_{11} & C_{13} & 0 \\ C_{13} & C_{13} & C_{33} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C_{44} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_r \\ \varepsilon_\theta \\ \varepsilon_z \\ \gamma_{zr} \end{bmatrix}, \quad (3)$$

式中, C_{11} , C_{12} , C_{13} , C_{33} , C_{44} 为表征材料横观各向同性的材料参数, $C_{11} = kn_e(1 - n_e\mu_v^2)$, $C_{12} = kn_e(\mu_h + n_e\mu_v^2)$, $C_{13} = kn_e\mu_v(1 + \mu_v)$, $C_{33} = k(1 - \mu_h^2)$, $C_{44} = G_v = 0.5E_v \cdot (1 + \mu_v)^{-1}$, $k = [(1 + \mu_h)(1 - \mu_h - 2n_e\mu_v^2)]^{-1}$, n_e 为模量比, $n_e = E_h E_v^{-1}$; ε_r , ε_θ , ε_z , γ_{zr} 为径向、环向、竖向和切向应变分量; E_h , μ_v 分别为垂直方向的模量以及泊松比; E_v , μ_h 分别为水平方向上的模量以及泊松比。柱坐标下的几何方程为

$$\begin{bmatrix} \varepsilon_r \\ \varepsilon_\theta \\ \varepsilon_z \\ \gamma_{zr} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial r} & \frac{1}{r} & 0 & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{1}{r} & 0 & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & 0 & \frac{\partial}{\partial z} & \frac{\partial}{\partial r} \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} u_r \\ u_z \end{bmatrix}. \quad (4)$$

1.2 边界条件

通常, FWD 荷载可简化为半正弦脉冲荷载。进而, 图 1(a) 所示的荷载以及位移边界条件可写为

$$\left. \begin{aligned} \sigma_z(0) &= -p_{\max} \sin\left(\frac{\pi}{T_0}t\right) H(t) H(T_0 - t) H(r_0 - r), \\ \tau_{zr}(0) &= \sigma_r(0) = 0, \\ \sigma_z(\infty) &= \tau_{zr}(\infty) = \sigma_r(\infty) = 0, \\ u_r(\infty) &= u_z(\infty) = 0, \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

式中, p_{\max} 为荷载峰值, T_0 为冲击时间, r_0 为作用半径, 通常为 0.15 m, $H(\cdot)$ 为阶跃函数。此外, 由于实际不同路面结构层材料的差异性, 不可避免的会出现层间部分甚至完全滑动的情况, 这里采用 Matsui 等^[31] 所提出的剪切弹簧来模拟路面层间接触状态:

$$(1 - \alpha_x^n) [u_{r(n+1)}(z_n) - u_{rm}(z_n)] = \alpha_x^n \beta_x^n \tau_{zrm}(z_n). \quad (6)$$

式中 下标 n 为路面结构层层位 ($1 \leq n \leq N-1$); α_x^n 为第 n 层与第 $(n+1)$ 层的层间滑移系数, $0 \leq \alpha_x^n < 1$; 其中, 当 $\alpha_x^n = 0$ 时为完全连续状态, 当 $\alpha_x^n = 0.999$ 时表示完全滑动状态; β_x^n 为与第 n 层与第 $(n+1)$ 层模量与泊松比有关的系数, $\beta_x^n = b[(1 + \mu_{vn})E_{vn}^{-1} + (1 + \mu_{v(n+1)})E_{v(n+1)}^{-1}]$ 。除切向位移 u_r 外, 其余应力响应均为完全连续。选取 u_r , u_z , τ_{zr} , σ_z 为状态变量, 并设 $S(z)$ 为深度 z 处的状态向量, 即 $S(z) = [u_r(z), u_z(z), \tau_{zr}(z), \sigma_z(z)]$ 。可获得如下所示的相邻层间状态向量关系:

$$F_n \cdot S|_n(z_n) = S|_{n+1}(z_n), \quad (7)$$

式中, F_n 为第 n 层与第 $(n+1)$ 层的层间接触矩阵,

$$F_n = \begin{bmatrix} I_{2 \times 2} & \tilde{F}_n \\ 0_{2 \times 2} & I_{2 \times 2} \end{bmatrix}, \quad \tilde{F}_n = \begin{bmatrix} \alpha_x^n \beta_x^n (1 - \alpha_x^n)^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad I_{2 \times 2} \text{ 为 } 2$$

阶单位矩阵, $0_{2 \times 2}$ 为 2 阶零矩阵, $S|_n(z)$ 表示第 n 层深度 z 处的状态向量。

1.3 偏微分方程组构建

对于路面结构, 联立式 (2) ~ (4), 消去式 (2) 中变量 σ_r , σ_θ , τ_{zr} , σ_z , 可构建仅含 u_r 和 u_z 的偏微分方程组; 类似的, 对于路基结构, 同样可构建仅含 u_r 和 u_z 的偏微分方程组。

$$\left. \begin{aligned} & \left[C_{11} \left(\frac{\partial^2 u_r}{\partial r^2} + \frac{\partial u_r}{\partial r} \frac{1}{r} - \frac{u_r}{r^2} \right) + \right. \\ & \left. (C_{13} + C_{44}) \frac{\partial^2 u_z}{\partial z \partial r} + C_{44} \frac{\partial^2 u_r}{\partial z^2} \right] E_v = \rho \frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2}, \\ & \left[(C_{13} + C_{44}) \left(\frac{\partial^2 u_r}{\partial r \partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial z} \right) + \right. \\ & \left. C_{33} \frac{\partial^2 u_z}{\partial z^2} + C_{44} \left(\frac{\partial^2 u_z}{\partial r^2} + \frac{\partial u_z}{\partial r} \frac{1}{r} \right) \right] E_v = \rho \frac{\partial^2 u_z}{\partial t^2}. \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

$$\left. \begin{aligned} & \left[C_{11} \left(\frac{\partial^2 u_r}{\partial r^2} + \frac{\partial u_r}{\partial r} \frac{1}{r} - \frac{u_r}{r^2} \right) + \right. \\ & \left. (C_{13} + C_{44}) \frac{\partial^2 u_z}{\partial z \partial r} + C_{44} \frac{\partial^2 u_r}{\partial z^2} \right] E_v(z) + \\ & C_{44} \left(\frac{\partial u_r}{\partial z} + \frac{\partial u_z}{\partial r} \right) \frac{\partial E_v(z)}{\partial z} = \rho \frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2}, \\ & \left[(C_{13} + C_{44}) \left(\frac{\partial^2 u_r}{\partial r \partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial z} \right) + \right. \\ & \left. C_{33} \frac{\partial^2 u_z}{\partial z^2} + C_{44} \left(\frac{\partial^2 u_z}{\partial r^2} + \frac{\partial u_z}{\partial r} \frac{1}{r} \right) \right] E_v(z) + \\ & \left(C_{13} \frac{\partial u_r}{\partial r} + C_{13} \frac{u_r}{r} + C_{33} \frac{\partial u_z}{\partial z} \right) \frac{\partial E_v(z)}{\partial z} = \rho \frac{\partial^2 u_z}{\partial t^2}. \end{aligned} \right\} \quad (9)$$

2 解析解推导

2.1 路面部分响应通解推导

对式 (8) 中 t 进行 Laplace 变换, $\bar{f}(s) = \int_0^{+\infty} f(t) \cdot e^{-st} dt$; 对 r 执行 Hankel 变换, $\tilde{f}_k(\xi) = \int_0^{+\infty} r f(r) J_k(\xi r) \cdot (\xi r) dr$, $J_k(\cdot)$ 为 k 阶 Bessel 函数。可得关于 z 的常系数常微分方程组:

$$\left. \begin{aligned} & \frac{d^2 \tilde{u}_{r1}}{dz^2} - \varphi_2 \frac{d \tilde{u}_{z0}}{dz} - \varphi_1 \tilde{u}_{r1} = 0, \\ & \frac{d^2 \tilde{u}_{z0}}{dz^2} + \varphi_4 \frac{d \tilde{u}_{r1}}{dz} - \varphi_3 \tilde{u}_{z0} = 0. \end{aligned} \right\} \quad (10)$$

式中 $\varphi_1 = (C_{11}\xi^2 + \rho s^2 E_v^{-1}) C_{44}^{-1}$; $\varphi_2 = \xi(C_{13} + C_{44}) C_{44}^{-1}$;

$\varphi_3 = (C_{44}\xi^2 + \rho s^2 E_v^{-1})C_{33}^{-1}$; $\varphi_4 = \xi(C_{13} + C_{44})C_{33}^{-1}$; \tilde{u}_{z0} 表示对变量 u_z 执行 Laplace 变换以及 0 阶 Hankel 变换的结果; \tilde{u}_{r1} 表示对变量 u_r 执行 Laplace 变换以及 1 阶 Hankel 变换的结果; s 和 ξ 分别为 Laplace 变换以及 Hankel 变换积分变量。求解式 (10) 可得

$$\left. \begin{aligned} \tilde{u}_{r1} &= A_1 e^{-(h-a)z} + A_2 e^{-(h-b)z} + A_3 e^{-az} + A_4 e^{-bz}, \\ \tilde{u}_{z0} &= \frac{a^2 - \varphi_1}{a\varphi_2} A_1 e^{-(h-a)z} + \frac{b^2 - \varphi_1}{b\varphi_2} A_2 e^{-(h-b)z} - \\ &\quad \frac{a^2 - \varphi_1}{a\varphi_2} A_3 e^{-az} - \frac{b^2 - \varphi_1}{b\varphi_2} A_4 e^{-bz}, \\ a, b &= \left[0.5(\varphi_1 + \varphi_3 - \varphi_2\varphi_4) \pm \sqrt{(\varphi_2\varphi_4)^2 - 2\varphi_2\varphi_4(\varphi_1 + \varphi_3) + (\varphi_1 - \varphi_3)^2} \right]^{0.5}, \end{aligned} \right\} \quad (11)$$

式中, 参数 A_1, A_2, A_3, A_4 为与边界条件相关的待定常数, h 为结构层厚度。结合式 (3), (4), 可获得 $\tilde{\tau}_{r1}$ 以及 $\tilde{\sigma}_{z0}$ 的通解表达式。因而, 可获得路面结构状态向量 $\tilde{S}(z) = M(\xi, s) \cdot \text{diag}[e^{-(h-a)z}, e^{-(h-b)z}, e^{-az}, e^{-bz}] \cdot w$ 。其中, $w = [A_1, A_2, A_3, A_4]^T$, 系数矩阵 $M(\xi, s)$ 为

$$M(\xi, s) = \begin{bmatrix} D_d & D_u \\ S_d & S_u \end{bmatrix}, \quad (12)$$

$$\text{式中, } D_d = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ (a^2 - \varphi_1)(a\varphi_2)^{-1} & (b^2 - \varphi_1)(b\varphi_2)^{-1} \end{bmatrix}, \\ D_u = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -(a^2 - \varphi_1)(a\varphi_2)^{-1} & -(b^2 - \varphi_1)(b\varphi_2)^{-1} \end{bmatrix}, S_d = \begin{bmatrix} C_{44}E_v \left(a - \frac{a^2 - \varphi_1}{a\varphi_2} \xi \right) & C_{44}E_v \left(b - \frac{b^2 - \varphi_1}{b\varphi_2} \xi \right) \\ E_v \left(\xi C_{13} + C_{33} \frac{a^2 - \varphi_1}{\varphi_2} \right) & E_v \left(\xi C_{13} + C_{33} \frac{b^2 - \varphi_1}{\varphi_2} \right) \end{bmatrix}, S_u = \begin{bmatrix} -C_{44}E_v \left(a - \frac{a^2 - \varphi_1}{a\varphi_2} \xi \right) & -C_{44}E_v \left(b - \frac{b^2 - \varphi_1}{b\varphi_2} \xi \right) \\ E_v \left(\xi C_{13} + C_{33} \frac{a^2 - \varphi_1}{\varphi_2} \right) & E_v \left(\xi C_{13} + C_{33} \frac{b^2 - \varphi_1}{\varphi_2} \right) \end{bmatrix}。$$

2.2 路基部分响应通解推导

对式 (9) 中 t 执行 Laplace 变换, 变量 r 分别执行 Hankel 变换, 可得变系数常微分方程组:

$$\left. \begin{aligned} &\left[-C_{11}\xi^2 \tilde{u}_{r1} - \xi(C_{13} + C_{44}) \frac{d\tilde{u}_{z0}}{dz} + C_{44} \frac{d^2 \tilde{u}_{r1}}{dz^2} \right] E_{vN}(z) + \\ &C_{44} \left(\frac{d\tilde{u}_{r0}}{dz} - \xi \tilde{u}_{z0} \right) \frac{dE_{vN}(z)}{dz} = \rho s^2 \tilde{u}_{r1}, \\ &\left[(C_{13} + C_{44}) \xi \frac{d\tilde{u}_{r1}}{dz} + C_{33} \frac{d^2 \tilde{u}_{z0}}{dz^2} - C_{44}\xi^2 \tilde{u}_{z0} \right] E_{vN}(z) + \\ &\left(\xi C_{13} \tilde{u}_{r1} + C_{33} \frac{d\tilde{u}_{z0}}{dz} \right) \frac{dE_{vN}(z)}{dz} = \rho s^2 \tilde{u}_{z0}. \end{aligned} \right\}$$

(13)

与路面结构所获得的常微分方程组不同, 由于路基竖向模量 $E_{vN}(z)$ 为与 z 相关函数, 因而不能直接求解。这里结合 Vrettos^[32-33] 所提出的求解方法, 引入 $\psi = \Xi e^{-az}$ 。其中, Ξ 为无量纲系数,

$$\Xi = 1 - E_{v0} E_{v\infty}^{-1}. \quad (14)$$

进而, 可得如下式所示的关于 ψ 的变系数常微分方程组:

$$\left. \begin{aligned} &-[C_{11}\xi^2(1-\psi) + \rho s^2 E_{v\infty}^{-1}] \tilde{u}_{r1} + \\ &C_{44}\alpha^2 \psi(1-2\psi) \tilde{u}_{r1}' + \alpha^2 C_{44}(1-\psi) \psi^2 \tilde{u}_{r1}'' - \\ &\alpha \psi C_{44} \xi \tilde{u}_{z0} + \alpha \psi \xi(1-\psi)(C_{13} + C_{44}) \tilde{u}_{z0}' = 0, \\ &\alpha \psi \xi C_{13} \tilde{u}_{r1} - \alpha \psi(1-\psi)(C_{13} + C_{44}) \xi \tilde{u}_{r1}' - \\ &[C_{44}(1-\psi)\xi^2 + \rho s^2 E_{v\infty}^{-1}] \tilde{u}_{z0} + \\ &\alpha^2 C_{33} \psi(1-2\psi) \tilde{u}_{z0}' + \alpha^2 C_{33}(1-\psi) \psi^2 \tilde{u}_{z0}'' = 0. \end{aligned} \right\} \quad (15)$$

式中 f', f'' 分别表示对 ψ 的 1 阶和 2 阶导数; $\delta = E_{v0}/E_{v\infty}$ 。

为便于表示, 后续表达式中均省略变量 ψ 。采用 Frobenius 法, 假设 \tilde{u}_{r1} 以及 \tilde{u}_{z0} 存在如下式所示的级数形式通解:

$$\left. \begin{aligned} \tilde{u}_{z0} &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n \psi^{n+m}, \\ \tilde{u}_{r1} &= \sum_{n=0}^{\infty} b_n \psi^{n+m}, \end{aligned} \right\} \quad (16)$$

式中, a_n, b_n 为级数系数, m 为待定常数。将位移通解表达式(式(16))代入变系数常微分方程组(式(15))中, 可得下列级数等式关系:

$$\left. \begin{aligned} &\sum_{n=0}^{\infty} [C_{44}\alpha^2(n+m)^2 - C_{11}\xi^2 - \theta] a_n \psi^{n+m} + \\ &\alpha \xi(C_{13} + C_{44}) \sum_{n=0}^{\infty} (n+m) b_n \psi^{n+m} \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} [\alpha^2 C_{44}(n+m-1)(n+m) - C_{11}\xi^2] a_{n-1} \psi^{n+m} + \\ &\alpha \xi \sum_{n=1}^{\infty} [C_{13}(n+m-1) + C_{44}(n+m)] b_{n-1} \psi^{n+m}, \\ &-\alpha \xi(C_{13} + C_{44}) \sum_{n=0}^{\infty} (n+m) a_n \psi^{n+m} + \\ &\sum_{n=0}^{\infty} [\alpha^2 C_{33}(n+m)^2 - C_{44}\xi^2 - \theta] b_n \psi^{n+m} \\ &= -\alpha \xi \sum_{n=1}^{\infty} [C_{13}(n+m) + C_{44}(n+m-1)] a_{n-1} \psi^{n+m} + \\ &\sum_{n=1}^{\infty} [\alpha^2 C_{33}(n+m-1)(n+m) - C_{44}\xi^2] b_{n-1} \psi^{n+m}, \end{aligned} \right\} \quad (17)$$

式中, $\theta = \rho s^2 / E_{v\infty}$ 。若式 (17) 成立, 则等式两侧 ψ 相同次幂的系数应对应相等。令 $n=0$, 若 a_0 与 b_0 存在唯一关系, 参数 m 应满足下列 4 次方程。

$$\alpha^2 C_{33} C_{44} m^4 + [\xi^2 (C_{13}^2 + 2C_{13} C_{44} - C_{11} C_{33}) - \theta (C_{33} + C_{44})] m^2 + (C_{44} \xi^2 + \theta)(C_{11} \xi^2 + \theta) = 0. \quad (18)$$

复数域内, 求解式 (18) 所示的 4 次方程, m 必定存在 4 个解, 假设 $a_0^{(1)} = a_0^{(2)} = a_0^{(3)} = a_0^{(4)} = 1$, 进而可得

$$b_0^{(i)} = \frac{\alpha \xi (C_{13} + C_{44}) m_i}{\alpha^2 C_{33} m_i^2 - C_{44} \xi^2 - \theta}, \quad (19)$$

式中, $i=1, 2, 3, 4$ 。

通过式 (17), 可得 a_n, b_n 递推关系:

$$\left. \begin{aligned} a_n^{(i)} &= \frac{F_{22}^{(i)}(n) \bar{F}_1^{(i)}(n) - F_{12}^{(i)}(n) \bar{F}_2^{(i)}(n)}{F_{11}^{(i)}(n) F_{22}^{(i)}(n) - F_{12}^{(i)}(n) F_{21}^{(i)}(n)}, \\ b_n^{(i)} &= \frac{F_{11}^{(i)}(n) \bar{F}_2^{(i)}(n) - F_{21}^{(i)}(n) \bar{F}_1^{(i)}(n)}{F_{11}^{(i)}(n) F_{22}^{(i)}(n) - F_{12}^{(i)}(n) F_{21}^{(i)}(n)}, \end{aligned} \right\} \quad (20)$$

式中, $n=1, 2, 3, \dots$,

$$\left. \begin{aligned} F_{11}^{(i)}(n) &= C_{44} \alpha^2 (n + m_i)^2 - C_{11} \xi^2 - \theta, \\ F_{12}^{(i)}(n) &= \alpha \xi (C_{13} + C_{44}) (n + m_i), \\ F_{21}^{(i)}(n) &= -\alpha \xi (C_{13} + C_{44}) (n + m_i), \\ F_{22}^{(i)}(n) &= \alpha^2 C_{33} (n + m_i)^2 - C_{44} \xi^2 - \theta, \end{aligned} \right\} \quad (21)$$

$$\left. \begin{aligned} \bar{F}_1^{(i)}(n) &= [\alpha^2 C_{44} (n + m_i - 1)(n + m_i) - C_{11} \xi^2] a_{n-1}^{(i)} + \\ &\quad \alpha \xi [C_{13} (n + m_i - 1) + C_{44} (n + m_i)] b_{n-1}^{(i)}, \\ \bar{F}_2^{(i)}(n) &= -\alpha \xi [C_{13} (n + m_i) + C_{44} (n + m_i - 1)] a_{n-1}^{(i)} + \\ &\quad [\alpha^2 C_{33} (n + m_i - 1)(n + m_i) - C_{44} \xi^2] b_{n-1}^{(i)}, \end{aligned} \right\} \quad (22)$$

由此, $\tilde{u}_{r1}, \tilde{u}_{z0}$ 的通解公式可以表示为

$$\left. \begin{aligned} \tilde{u}_{r1} &= \sum_{i=1}^4 A_i \sum_{n=0}^{\infty} a_n^{(i)} \psi^{n+m_i}, \\ \tilde{u}_{z0} &= \sum_{i=1}^4 A_i \sum_{n=0}^{\infty} b_n^{(i)} \psi^{n+m_i}, \end{aligned} \right\} \quad (23)$$

式中, 参数 A_1, A_2, A_3, A_4 为与边界条件相关的待定常数。

将式 (23) 所示的通解代入式 (3), (4), 可进一步获得路基动力响应通解表达式: $\tilde{S}(\psi) = M(\xi, s, \psi) w$ 。其中, $w = [A_1, A_2, A_3, A_4]^T$, 矩阵 $M(\xi, s, \psi)$ 元素如下所示:

$$\left. \begin{aligned} M_{1i}(\psi) &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n^{(i)} \psi^{n+m_i}, \\ M_{2i}(\psi) &= \sum_{n=0}^{\infty} b_n^{(i)} \psi^{n+m_i}, \\ M_{3i}(\psi) &= -\sum_{n=0}^{\infty} C_{44} E_{vN}(\psi) \times [\alpha (n + m_i) a_n^{(i)} + \xi b_n^{(i)}] \psi^{n+m_i}, \\ M_{4i}(\psi) &= \sum_{n=0}^{\infty} E_{vN}(\psi) \times [C_{13} \xi a_n^{(i)} - \alpha C_{33} (n + m_i) b_n^{(i)}] \psi^{n+m_i}. \end{aligned} \right\} \quad (24)$$

2.3 刚度矩阵构建

为便于后续推导, 对路面结构通解表达式中的系数矩阵 $M(\xi, s)$ 、状态向量 $\tilde{S}(z)$ 以及系数矩阵 w 进行分块。 $M(\xi, s) = \begin{bmatrix} D_d & D_u \\ S_d & S_u \end{bmatrix}$; $\tilde{S}(z) = [\tilde{S}_1(z) \quad \tilde{S}_2(z)]^T$, $\tilde{S}_1(z) = [\tilde{u}_{r1}(z) \quad \tilde{u}_{z0}(z)]^T$, $\tilde{S}_2 = [\tilde{\tau}_{r1}(z) \quad \tilde{\sigma}_{z0}(z)]^T$; $w = [w_1, w_2]^T$, $w_1 = [A_1, A_2]^T$, $w_2 = [A_3, A_4]^T$ 。取第 $n(1 < n \leq N-1)$ 层路面结构, 并令 $h_n = z_n - z_{n-1}$, 可得

$$\begin{bmatrix} \tilde{S}_1|_n(z_{n-1}) \\ \tilde{S}_1|_n(z_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_{dn} \Lambda^{-1}(h_n) & D_{un} \\ D_{dn} & D_{un} \Lambda^{-1}(h_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix}, \quad (25)$$

$$\begin{bmatrix} \tilde{S}_2|_n(z_{n-1}) \\ \tilde{S}_2|_n(z_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{dn} & S_{un} \Lambda^{-1}(h_n) \\ S_{dn} \Lambda^{-1}(h_n) & S_{un} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix}, \quad (26)$$

式中, $\Lambda^{-1}(z) = \text{diag}(e^{-az}, e^{-bz})$ 。引入层间连续条件, 并结合式 (25), (26), 可获得相邻层间的单元刚度矩阵:

$$\begin{bmatrix} \tilde{S}_2(z_{n-1})|_n \\ -\tilde{S}_2(z_n)|_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{K}_1^n & \bar{K}_2^n \\ -\bar{K}_3^n & -\bar{K}_4^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tilde{S}_1(z_{n-1})|_n \\ \tilde{S}_1(z_n)|_{n+1} \end{bmatrix}, \quad (27)$$

式中,

$$\left. \begin{aligned} \bar{K}_1^n &= (D_{dn} S_{un} - D_{un} S_{dn}) \Lambda^{-1}(h_n) \Phi, \\ \bar{K}_2^n &= (-D_{dn} S_{un} [\Lambda^{-1}(h_n)]^2 + D_{un} S_{dn}) \Phi, \\ \bar{K}_3^n &= \{D_{dn} S_{un} + \tilde{F}_n S_{dn} S_{un} - (D_{un} S_{dn} + \tilde{F}_n S_{dn} S_{un}) [\Lambda^{-1}(h_n)]^2\} \Phi, \\ \bar{K}_4^n &= (D_{un} S_{dn} - D_{dn} S_{un}) \Lambda^{-1}(h_n) \Phi, \end{aligned} \right\} \quad (28)$$

式中, $\Phi = \{D_{dn} D_{un} + D_{un} \tilde{F}_n S_{dn} - (D_{dn} D_{un} + D_{un} \tilde{F}_n S_{un}) \times [\Lambda^{-1}(h_n)]^2\}^{-1}$ 。引入边界条件 $\tilde{S}|_N(z \rightarrow \infty) = 0_{4 \times 1}$, 并结合路基通解公式, 可获得路基表面状态向量满足下式:

$$\tilde{S}_2(z_{N-1})|_N = \bar{K}_1^N \tilde{S}_1(z_{N-1})|_N, \quad (29)$$

式中, $\bar{K}_1^N = S_{dN} \cdot D_{dN}^{-1}$, $D_{dN} = \begin{bmatrix} M_{11}(\Xi) & M_{12}(\Xi) \\ M_{21}(\Xi) & M_{22}(\Xi) \end{bmatrix}$,

$$S_{dN} = \begin{bmatrix} M_{31}(\Xi) & M_{32}(\Xi) \\ M_{41}(\Xi) & M_{42}(\Xi) \end{bmatrix}。$$

在单元刚度矩阵的基础上, 结合式 (27), (29), 可组建路面结构的总体刚度矩阵方程:

$$\begin{bmatrix} \bar{K}_1^1 & \bar{K}_2^1 & & \\ -\bar{K}_3^1 & -\bar{K}_4^1 + \bar{K}_1^2 & \bar{K}_2^2 & \\ & \dots & \dots & \dots \\ & & -\bar{K}_3^{N-1} & -\bar{K}_4^{N-1} + \bar{K}_1^N \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \tilde{S}_1(0)|_1 \\ \tilde{S}_1(z_1)|_2 \\ \dots \\ \tilde{S}_1(z_{N-1})|_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -\tilde{p}(\xi, s) \\ 0_{(2N-2) \times 1} \end{bmatrix}, \quad (30)$$

式中, $\tilde{p}(\xi, s)$ 为 Hankel-Laplace 变换后的表面荷载条件, $\tilde{p}(\xi, s) = (1 + e^{-sT_0}) J_1(r_0 \xi) T_0 \pi r_0 p_{\max} (s^2 T_0^2 + \pi^2)^{-1} \xi^{-1}$ 。求解式 (30) 所示矩阵方程, 即可得到任意层状态向量。

3 数值计算及验证

3.1 数值计算方法及收敛性分析

前文仅能获得在 Hankel-Laplace 域内应力响应结果, 为得时域结果通常还需进行数值积分逆运算^[23]。

考虑到精度要求, 采用 20 节点 Gauss 插值积分以及 Durbin 法分别进行 Hankel 逆变换和 Laplace 逆变换:

$$f(r,t_l)=\frac{2e^{\gamma\Delta t}}{T}R_e\left\{-\frac{1}{2}\bar{f}(r,z,\gamma)+\sum_{k=0}^{N_a-1}\sum_{v=0}^L\left[\bar{f}\left(r,z,\gamma+j(k+vN_a)\frac{2\pi}{T}\right)\cdot e^{j\frac{2\pi}{N_a}kl}\right]\right\},\quad(31)$$

$$\bar{f}(r,s)\approx\sum_{i=1}^{N_0}\sum_{k=1}^{20}A_k\left[x_{ik}\tilde{f}(x_{ik},z,s)J(x_{ik}r)\right].\quad(32)$$

式中 $f(r,t), \bar{f}(r,s), \tilde{f}(\xi,s)$ 为时域、Laplace 域以及 Hankel-Laplace 域内函数; N_0 为高斯积分分段总数, $N_0=\text{ceil}(\chi/\Delta L)$, χ 为高斯插值积分计算上限, ΔL 为高斯积分的分段长度, $\text{ceil}(\cdot)$ 为向上取整计算; A_k 为高斯积分系数; x_{ik} 为高斯积分第 i 段第 k 个积分点, $x_{ik}=(i-1)\cdot\Delta L+x_k$, x_k 为 20 节点高斯积分点; T 是总求解时间, $T=60\text{ ms}$; N_a 为总求解步, $N_a=60$; Δt 为求解步长, $\Delta t=1\text{ ms}$, $T=N_a\times\Delta t$; t_l 为求解时刻, $t_l=l\cdot T/N_a$, l 为求解序列; L 和 γ 为计算参数, 取 $L=\text{ceil}(200/N_a)=4$, $\gamma=10/T=166.6$; j 为单位虚数, $j^2=-1$ 。

在计算时, 需进一步确定式 (32) 中高斯数值积分上限 χ , 分段长度 ΔL , 以及式 (24) 中无穷级数上限 n_0 。如表 1 所示, 引入 Burgers 模型 (图 2) 来表征沥青面层黏弹性, 其 Laplace 域内表达式如式 (33) 所示, 表中参数取值参考文献[34]。荷载为半正弦波形式, 峰值 $p_{\max}=707\text{ kPa}$, 持续时间 $T_0=30\text{ ms}$, 作用半径 0.15 m 。分三步进行收敛分析; 首先, 在 $\Delta L=5$, $n_0=100$ 基础上, χ 分别取 50, 100, 300, 500; 其次, 在 $\chi=300$, $n_0=100$ 基础上, ΔL 分别取 2, 5, 10, 15, 30; 最后, 在 $\Delta L=5$ 以及 $\chi=300$ 基础上, n_0 分别取 20, 40, 60, 80, 100, 200, 结果如图 3 所示。考虑到精度和效率, 本文取 $\chi=300$, $\Delta L=5$, $n_0=100$ 。

$$E_v(s)=\frac{(E_1\eta_2+\eta_1\eta_2s)E_2s}{E_1E_2+(E_1\eta_2+E_2\eta_1+E_2\eta_2)s+\eta_1\eta_2s^2},\quad(33)$$

式中, E_1, E_2, η_1, η_2 为 Burgers 模型参数, s 为 Laplace 变换积分变量, 参数取值如表 1 所示。

表 1 路面结构层材料参数

Table 1 Material parameters of pavement structure

层位	垂直模量 /MPa	n_e (E_h/E_v)	μ_v (μ_h)	密度 /($\text{kg}\cdot\text{m}^{-3}$)	厚度 /m	层间滑移系数 α_x
面层	Burgers 模型	0.2	0.25	2400	0.18	0.8
基层	910	0.4	0.30	2300	0.35	0.7
底基层	350	0.5	0.35	2200	0.20	0.0
路基	300~200e ^{-0.2z}	1.0	0.35	1600	∞	—

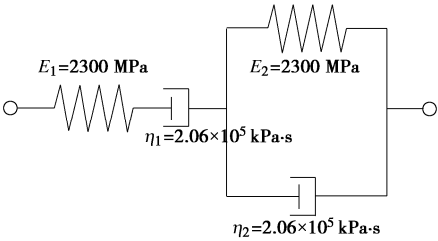


图 2 Burgers 模型

Fig. 2 Burgers model

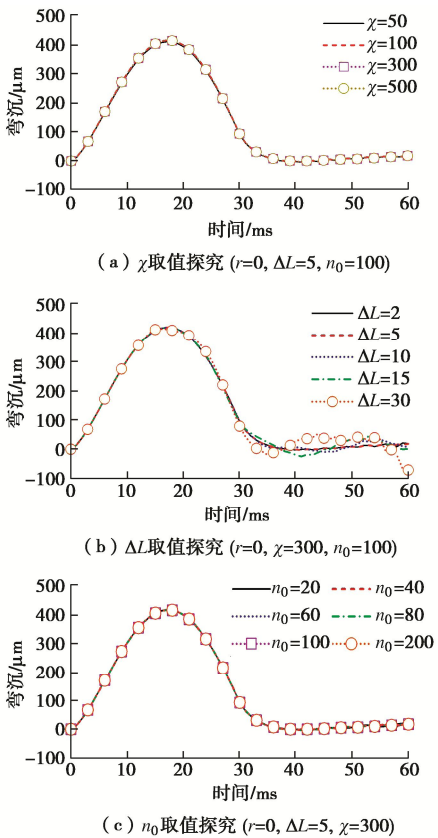


图 3 数值计算收敛研究

Fig. 3 Researches on convergence of numerical computation

3.2 解析解验证

应用 ABAQUS 以及已有文献结果进一步验证解析解。如图 4 所示, 构建 4 层轴对称路面结构有限元模型, 其路面厚度、密度、泊松比取值均与表 1 对应参数相同, 通过改变接触面上的水平向摩擦系数来实现层间非完全连续; 模型单元类型均为 CAX4 环单元。网格采用渐变划分方式, 网格尺寸从左到右为 $0.03\sim0.5\text{ m}$, 从上到下为 $0.06\sim0.5\text{ m}$ 。采用隐式动力求解器, 求解时间为 60 ms , 计算步长 1 ms 。另外, 采用 UMAT 子程序来实现路基模量沿深度方向的非均匀分布, 采用 2 阶 Prony 级数 (式 (34)) 以模拟 Burgers 四元黏弹性模型。分别采用 ABAQUS 以及 MATLAB 计算如表 2 所示的 2 种情况下 r 为 $0.0, 0.3\text{ m}$ 处的弯沉。在计算时, 设定路基模量 $E_v=E_{v0}+1-e^{-5z}$ 来似描述

匀质模量场，刚性基岩通过设置 6000 MPa 的路基来模拟。除有限元验证外，选用文献[25，28]进行对比验证。有限元结果如图 5 所示，文献对比如图 6 所示。由图 5 可见，层间接触条件与路基模量非均匀分布均能产生波反射现象，这更符合 FWD 实际测试结果；且 ABAQUS 完成计算需花费 2~3 min，而解析解在 90 s 以内即可完成计算（intel i7 8750H，8G）。由图 6 可见，退化后的解析解与文献[25，28]结果高度一致。因而，所推导解析解具有较高的精度以及计算效率。

表 2 有限元计算参数取值

Table 2 Finite element parameters

计算情况	n_{e1} (E_b/E_v)	α_x^1	α_x^2	α_x^3	路基模量 E_v /MPa
情况 1	1.0	0	0	0	300~
情况 2	1.0	0.999	0.999	0.0	$200e^{-0.2z}$

注：表格中未说明参数取值均与表 1 相同。

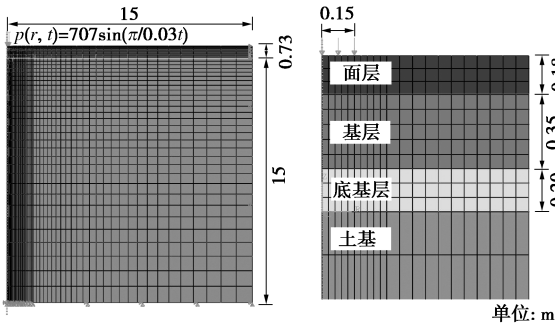


图 4 有限元与荷载模型

Fig.4 Finite element model and load model

$$G_R(t) = G_0 \sum_{k=1}^2 g_k^p e^{-t/\tau_k^G}, \quad (34)$$

式中， G_0 为初始剪切模量， g_k^p 为级数系数， τ_k^G 为松弛时间。结合图 2，并结合松弛模量等效原则[35]，有 $G_0 = 920$ MPa， $g_1^p = 0.23$ ， $g_2^p = 0.77$ ， $\tau_1^G = 0.67$ s， $\tau_2^G = 0.09$ s。

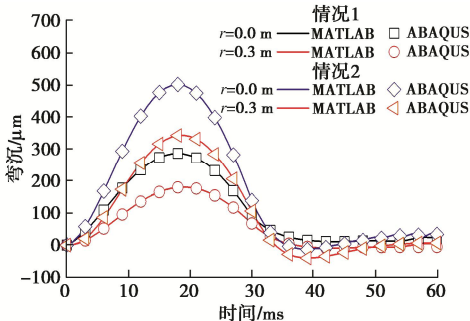
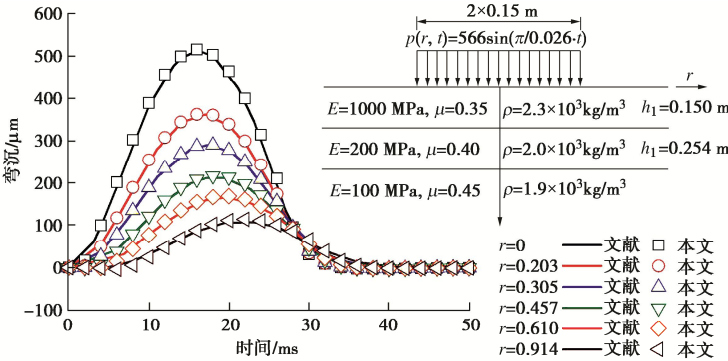


图 5 有限元计算结果对比

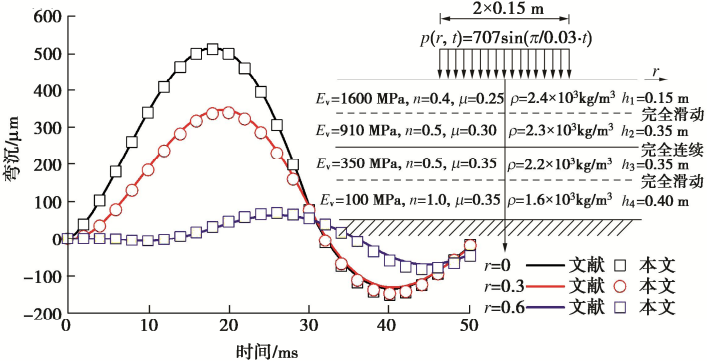
Fig. 5 Comparison of calculated results

4 参数讨论及分析

在参数收敛分析以及可靠性验证基础上，本部分主要对路面结构层层间滑移系数 α_x 、路面结构层模量比 n_e 、路基模量非均匀分布系数 α 和 Ξ 、路基模量比 n_{e4} 等 4 个因素开展参数讨论及分析。由于篇幅有限，这里仅对路表弯沉进行讨论，而不涉及剪应力和应变，这并不意味所推导解析解仅能用于计算路表弯沉。计算中未特别说明的参数取值均同表 1。



(a) 文献[25]对比



(b) 文献[28]对比

图 6 文献对比验证

Fig. 6 Comparative verification

4.1 路面结构层间滑移系数 α_x 影响

设定面层底部、基层底部滑移系数 α_x 分别为 0.99, 0.9, 0.8, 0.7, 0.6, 0.5, 0.4, 0.3, 0.2, 0.1, 0.0, 并分别计算其表面弯沉响应。在此基础上, 绘制如图 7 所示的层底滑移系数 - 弯沉峰值云图以及弯沉盆曲线。从图 7 中可见, 路面结构层间滑移系数对弯沉具有显著影响, 其影响可达 63%。如图 7 (a) 所示, 面层底部和基层底部滑移系数的影响基本相当, 云图等高线基本呈现环形分布。如图 7 (b) 所示, 层间接触条件主要影响 $r < 1.2$ m 范围内的弯沉盆曲线。

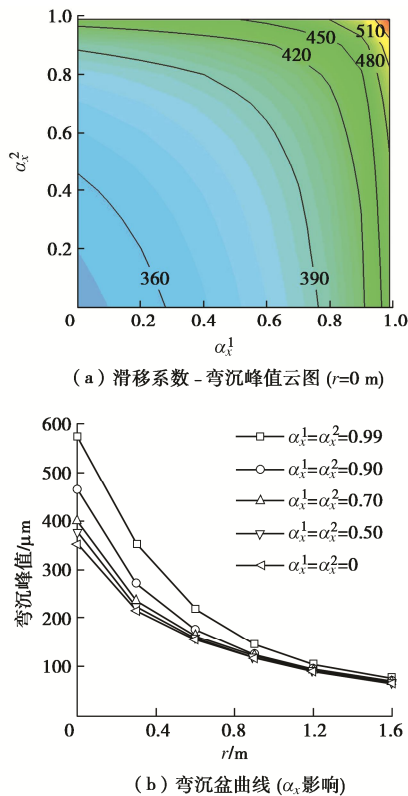


图 7 滑移系数 α_x 影响

Fig. 7 Influences of slip coefficient on deflection

4.2 路面结构层模量比 n_e 影响

设定面层、基层、底基层模量比 n_e 为 0.05~1.00, 并分别计算其表面弯沉响应。为便于后续分析, 在计算时, 假定基层模量比 n_{e2} 与底基层模量比 n_{e3} 相等, 并绘制如图 8 所示的模量比 - 弯沉峰值云图以及弯沉盆曲线。从图 8 中可见, 路面结构模量比同样对路表弯沉具有显著影响, 其影响最大可达 70% 以上。与滑移系数影响相似, 模量比主要影响 $r < 1.2$ m 范围内的弯沉盆曲线。

4.3 路基结构非均匀分布系数 α 以及 Ξ 影响

值得注意的是, 当 $\Xi < 0.5$ 同时 $\alpha < 0.3$ 时, 矩阵 $M(\xi, s, \psi)$ [式(24)]易接近奇异矩阵而导致计算失败。因而, 在路基顶面模量 $E_{v0} = 100$ MPa 条件下, 分别假

定 $\Xi = 0.5 \sim 0.8$, $\alpha = 0.3 \sim 10.0$, 结果如图 9, 10 所示。如图所示, 相比路面结构参数, 路基模量非均匀分布对弯沉盆的影响范围更大且更为均匀, 且对荷载中心处弯沉峰值影响可达 40% 以上。

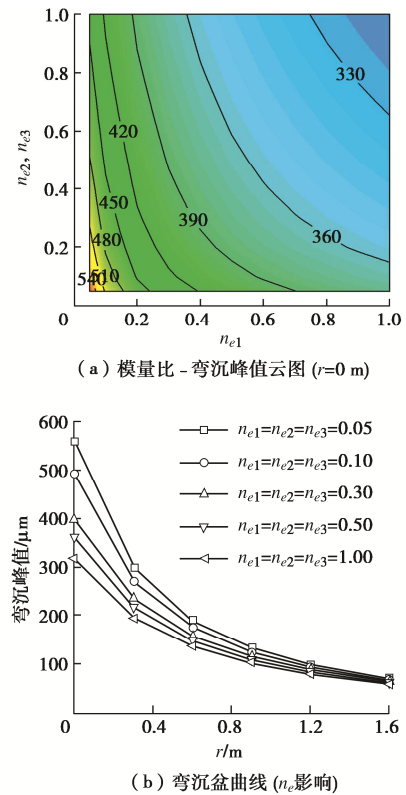


图 8 模量比 n_e 影响

Fig. 8 Influences of modulus ratio on deflection

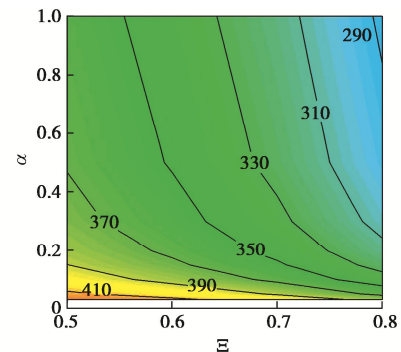


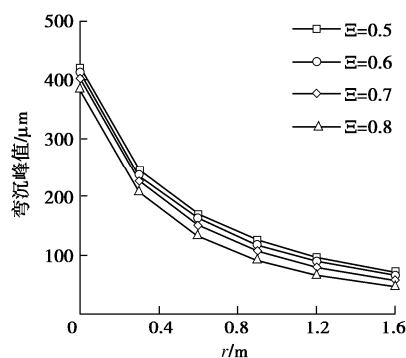
图 9 路基变模量参数 - 弯沉峰值云图 ($r=0.0$ m)

Fig. 9 Cloud map of non-uniform distribution coefficient and deflection peak of subgrade ($r=0.0$ m)

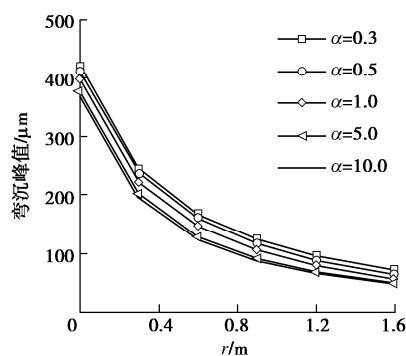
4.4 路基模量比 n_{eN} 影响

在前述路基非均匀分布参数取值基础上, 假定路基模量比 n_{eN} 分别为 1.0, 1.5, 2.0, 2.5 和 3.0。结果如图 11, 12 所示。由图 11 可见, 路基模量比 n_{eN} 与路表弯沉峰值间存在较为明显的线性关系, 且斜率基本不受路基模量非均匀分布系数 α 和 Ξ 影响。由图 12 可见, 路基模量比对弯沉盆的影响与非均匀分布系数类似, 能影响整条弯沉盆曲线, 但影响不及其他因素,

其对弯沉峰值影响基本在 10% 以内。



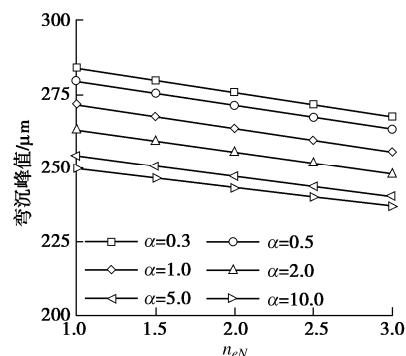
(a) $\alpha_x=0.3$



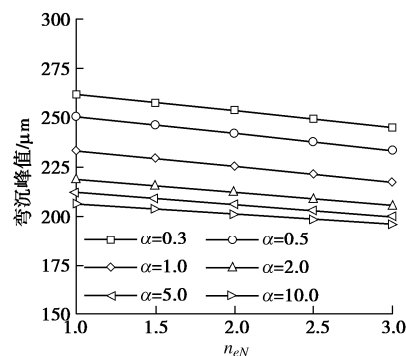
(b) $\Xi=0.5$

图 10 弯沉盆曲线 (α_x , Ξ 影响)

Fig. 10 Curves of deflection basin under influence of α_x , Ξ



(a) $\Xi=0.5$



(b) $\Xi=0.8$

图 11 路基模量比 n_{eN} 影响探究 ($r=0.0$ m)

Fig. 11 Researches on influence of subgrade modulus ratio n_{eN} ($r=0.0$ m)

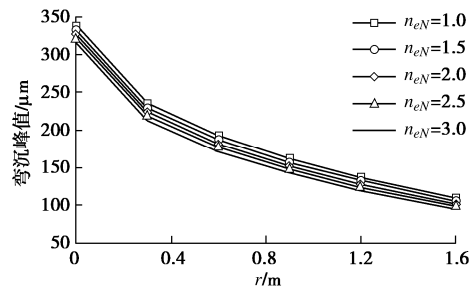


图 12 弯沉盆曲线 (路基模量比影响)

Fig. 12 Curves of deflection basin under influence of subgrade modulus ratio

5 结 论

本文推导了 FWD 作用下轴对称路面结构动力响应解析解, 并考虑了路面结构所存在的黏弹性、横观各向同性以及层间接触状态, 以及路基模量沿深度方向的非线性分布特征, 得到 3 点结论。

(1) 对于路面结构, 层间滑移系数 α_x 以及模量比 n_e 均可对路表弯沉峰值具有显著影响, 其影响均可达 60% 以上, 但主要影响 $r < 1.2$ m 范围内的弯沉盆曲线, 在路面力学分析中应充分考虑。

(2) 对于路基结构, 随着非均匀分布系数 α , Ξ 以及模量比 n_{eN} 的增大, 表面弯沉均呈现下降趋势。其中, 路基模量比 n_{eN} 与路表弯沉峰值间存在较为明显的线性关系, 且斜率基本不受路基模量非均匀分布的影响。相比路面结构参数, 路基结构参数对弯沉盆的影响范围更大。

(3) 对于解析解及计算方法, 在高斯插值积分上限取 $\chi=300$, 分段长度 $\Delta L=5$, 级数项数 $n_0=100$ 时具有较高的计算精度及计算效率, 可作为路面结构设计及 FWD 等原位无损检测设备的高精度力学计算模型。

参考文献:

- [1] BILODEAU J P, DORÉ G. Estimation of tensile strains at the bottom of asphalt concrete layers under wheel loading using deflection basins from falling weight deflectometer tests[J]. Canadian Journal of Civil Engineering, 2012, 39(7): 771 - 778.
- [2] 马宪永, 全蔚闻, 董泽蛟. 横观各向同性黏弹性沥青路面动力响应解析解[J]. 中国公路学报, 2020, 33(10): 135 - 145. (MA Xian-yong, QUAN Wei-wen, DONG Ze-jiao. Analytical solution for dynamic response of transversely isotropic viscoelastic asphalt pavement[J]. China Journal of Highway and Transport, 2020, 33(10): 135 - 145. (in Chinese))
- [3] 董泽蛟, 全蔚闻, 马宪永, 等. 考虑沥青路面材料参数空间

- 差异性的解析计算及影响分析[J]. 中国公路学报, 2020, **33**(10): 91 - 101. (DONG Ze-jiao, QUAN Wei-wen, MA Xian-yong, et al. Analytical solution and effect analysis of asphalt pavement considering the spatial difference of material parameters[J]. China Journal of Highway and Transport, 2020, **33**(10): 91 - 101. (in Chinese))
- [4] WANG L B, HOYOS L R, WANG J, et al. Anisotropic properties of asphalt concrete: characterization and implications for pavement design and analysis[J]. Journal of Materials in Civil Engineering, 2005, **17**(5): 535 - 543.
- [5] TUTUMLUER E, THOMPSON M R. Anisotropic modeling of granular bases in flexible pavements[J]. Transportation Research Record: Journal of the Transportation Research Board, 1997, **1577**(1): 18 - 26.
- [6] AL-QADI I L, WANG H, TUTUMLUER E. Dynamic analysis of thin asphalt pavements by using cross-anisotropic stress-dependent properties for granular layer[J]. Transportation Research Record: Journal of the Transportation Research Board, 2010, **2154**(1): 156 - 163.
- [7] 董泽蛟, 刘美丽, 郑好, 等. 考虑横观各向同性特性的沥青路面动力学分析[J]. 中国公路学报, 2012, **25**(5): 18 - 23. (DONG Ze-jiao, LIU Mei-li, ZHENG Hao, et al. Dynamic mechanical analysis of asphalt pavement based on cross-isotropic properties[J]. China Journal of Highway and Transport, 2012, **25**(5): 18 - 23. (in Chinese))
- [8] YAN K Z, XU H B, YOU L Y. Analytical layer-element approach for wave propagation of transversely isotropic pavement[J]. International Journal of Pavement Engineering, 2016, **17**(3): 275 - 282.
- [9] AI Z Y, LI Z X, CANG N R. Analytical layer-element solution to axisymmetric dynamic response of transversely isotropic multilayered half-space[J]. Soil Dynamics and Earthquake Engineering, 2014, **60**: 22 - 30.
- [10] AI Z Y, YANG J J, LI H T. General solutions of transversely isotropic multilayered media subjected to rectangular time-harmonic or moving loads[J]. Applied Mathematical Modelling, 2019, **75**: 865 - 891.
- [11] MOUSA M M, ELSEIFI M A, ELBAGALATI O, et al. Evaluation of interface bonding conditions based on non-destructing testing deflection measurements[J]. Road Materials and Pavement Design, 2019, **20**(3): 554 - 571.
- [12] 冉武平, 张玉, 李爽. 沥青路面层间接触状态研究进展[J]. 重庆交通大学学报(自然科学版), 2019, **38**(8): 45 - 52. (RAN Wu-ping, ZHANG Yu, LI Shuang. Research progress on interlayer contact state of asphalt pavement[J]. Journal of Chongqing Jiaotong University (Natural Science), 2019, **38**(8): 45 - 52. (in Chinese))
- [13] 颜可珍, 满建宏, 石挺魏, 等. 考虑层间接触状态的横观各向同性结构动力响应解析解[J]. 湖南大学学报(自然科学版), 2019, **46**(11): 97 - 105. (YAN Ke-zhen, MAN Jian-hong, SHI Ting-wei, et al. Analytical solution for dynamic response of transversely isotropic structures considering the state of interlayer contact state[J]. Journal of Hunan University (Natural Sciences), 2019, **46**(11): 97 - 105. (in Chinese))
- [14] JIANG X, ZENG C, YAO K, et al. Influence of bonding conditions on flexible base asphalt pavement under non-uniform vertical loads[J]. International Journal of Pavement Engineering, 2021, **22**(12): 1491 - 1503.
- [15] GU F, SAHIN H, LUO X, et al. Estimation of resilient modulus of unbound aggregates using performance-related base course properties[J]. Journal of Materials in Civil Engineering, 2015, **27**(6): 04014188.
- [16] 张军辉, 彭俊辉, 郑健龙. 路基土动态回弹模量预估进展与展望[J]. 中国公路学报, 2020, **33**(1): 1 - 13. (ZHANG Jun-hui, PENG Jun-hui, ZHENG Jian-long. Progress and prospect of the prediction model of the resilient modulus of subgrade soils[J]. China Journal of Highway and Transport, 2020, **33**(1): 1 - 13. (in Chinese))
- [17] WANG H, LI M Y. Comparative study of asphalt pavement responses under FWD and moving vehicular loading[J]. Journal of Transportation Engineering, 2016, **142**(12): 04016069.
- [18] LI M Y, WANG H. Development of ANN-GA program for backcalculation of pavement moduli under FWD testing with viscoelastic and nonlinear parameters[J]. International Journal of Pavement Engineering, 2019, **20**(4): 490 - 498.
- [19] ZHANG J H, PENG J H, ZENG L, et al. Rapid estimation of resilient modulus of subgrade soils using performance-related soil properties[J]. International Journal of Pavement Engineering, 2021, **22**(6): 732 - 739.
- [20] ZHANG J H, PENG J H, ZHENG J L, et al. Characterisation of stress and moisture-dependent resilient behaviour for compacted clays in South China[J]. Road Materials and Pavement Design, 2020, **21**(1): 262 - 275.
- [21] PENG J H, ZHANG J H, LI J, et al. Modeling humidity and stress-dependent subgrade soils in flexible pavements[J]. Computers and Geotechnics, 2020, **120**: 103413.

- [22] MUHO E V, BESKOU N D. Dynamic response of an isotropic elastic half-plane with shear modulus varying with depth to a load moving on its surface[J]. *Transportation Geotechnics*, 2019, **20**: 100248.
- [23] ZHANG Y Q, GU F, LUO X, et al. Modeling stress-dependent anisotropic elastoplastic unbound granular base in flexible pavements[J]. *Transportation Research Record: Journal of the Transportation Research Board*, 2018, **2672**(52): 46 – 56.
- [24] BEHNKE R, WOLLNY I, HARTUNG F, et al. Thermo-mechanical finite element prediction of the structural long-term response of asphalt pavements subjected to periodic traffic load: tire-pavement interaction and rutting[J]. *Computers & Structures*, 2019, **218**: 9 – 31.
- [25] LEE H S. Viscoelastic wave propagation of layered structures subjected to an impact load[J]. *International Journal of Pavement Engineering*, 2014, **15**(6): 542 – 557.
- [26] 鲁巍巍, 郑健龙. 横观各向同性黏弹性沥青路面的动力响应[J]. *中南大学学报(自然科学版)*, 2018, **49**(4): 964 – 970. (LU Wei-wei, ZHENG Jian-long. Dynamic response of cross-anisotropic viscoelastic asphalt pavement[J]. *Journal of Central South University (Science and Technology)*, 2018, **49**(4): 964 – 970. (in Chinese))
- [27] AI Z Y, LI Z X. Time-harmonic response of transversely isotropic multilayered half-space in a cylindrical coordinate system[J]. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2014, **66**: 69 – 77.
- [28] 张军辉, 范海山, 张石平, 等. 考虑层间接触状态的路面动力响应解析解及参数反演[J]. *中国公路学报*, 2021, **34**(5): 11 – 23. (ZHANG Jun-hui, FAN Hai-shan, ZHANG Shi-ping, et al. Analytical solution for the dynamic responses and parameter inversion of pavement structures considering the condition of interlayer contact[J]. *China Journal of Highway and Transport*, 2021, **34**(5): 11 – 23. (in Chinese))
- [29] VRETTOS C. Dynamic response of soil deposits to vertical SH waves for different rigidity depth-gradients[J]. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2013, **47**: 41 – 50.
- [30] VRETTOS C. Rectangular footing on soil with depth-degrading stiffness: vertical and rocking impedances under conditional existence of surface waves[J]. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2014, **65**: 294 – 302.
- [31] MATSUI K, MAINA J W, INOUE T. Axisymmetric analysis of elastic multilayer system considering interface slips[C]// *International Symposium on Maintenance & Rehabilitation of Pavements & Technological Control Segundo Simposio Sobre Manutencao E Rehabilitacao De Pavimentos E Controle Tecnolico*, 2001, Auburn.
- [32] CH V. In-plane vibrations of soil deposits with variable shear modulus: II. Line load[J]. *International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics*, 1990, **14**(9): 649 – 662.
- [33] CH V. In-plane vibrations of soil deposits with variable shear modulus: II. Line load[J]. *International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics*, 1990, **14**(9): 649 – 662.
- [34] 任瑞波, 谭忆秋, 张肖宁. FWD 动荷载作用下沥青路面层状黏弹体路表弯沉的求解[J]. *中国公路学报*, 2001, **14**(2): 9 – 12, 17. (REN Rui-bo, TAN Yi-qiu, ZHANG Xiao-ning. Solution for solving asphalt pavement multilayered viscoelastic body surface deflection in the FWD dynamic case[J]. *China Journal of Highway and Transport*, 2001, **14**(2): 9 – 12, 17. (in Chinese))
- [35] 周 鹭, 谢发祥, 章登精, 等. 基于修正 Burgers 模型的浇筑式沥青混合料黏弹性参数确定方法[J]. *林业工程学报*, 2017, **2**(3): 143 – 149. (ZHOU Ao, XIE Fa-xiang, ZHANG Deng-jing, et al. Viscoelastic parameters determination method of pouring type asphalt mixture based on modified Burgers model[J]. *Journal of Forestry Engineering*, 2017, **2**(3): 143 – 149. (in Chinese))